


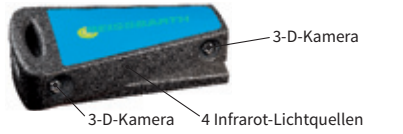




Darstellung	Merkmale
<p><b>CCD-Messsystem</b></p> <p>Fahrwagen mit PC, Monitor, Drucker, Datenbank, Bluetooth-USB-Adapter</p>  <p>Drehuntersatz Messwertaufnehmer Schiebeplatte</p>	<p><b>Aufbau:</b>                  Fahrwagen mit PC, Monitor, Drucker, Datenbank, Bluetooth-USB-Adapter, 4 CCD-Messwertaufnehmer, CCD-Messbox, wahlweise mit WLAN Hebebühne mit 2 mechanischen Drehuntersätzen (vorn) und 2 kurzen Schiebeplatten (hinten)</p> <p><b>Messungen:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Rollende Felgenschlagkompensation ohne Anheben des Fahrzeugs</li> <li>■ Eingangsmessung (Messwerte des Fahrzeugs) ohne Anheben des Fahrzeugs</li> <li>■ Messungen erfolgen einzeln an allen vier Rädern</li> </ul> <p><b>Auswertung:</b>                  PC vergleicht Istwerte mit den Sollwerten und zeigt auf dem Monitor die Einstellwerte an. Messprotokoll wird ausgedruckt.</p>
<p><b>CCD-Messwertaufnehmer</b></p>  <p>Messrechteck Infrarotstrahlen Blickrichtung der CCD-Kamera</p>	<p><b>Messungen:</b>                  4 Infrarotlichtquellen und 2 CCD-Kameras in jedem CCD-Messwertaufnehmer erfassen horizontal und vertikal die Radstellungen. Sie bilden ein Messrechteck von 360°.</p> <p>Ein verzerrtes Messrechteck zeigt Fehler im Fahrwerk an.                  Steuerung der Achsvermessung und Übertragung der Daten erfolgt durch Infrarotlicht zur Messbox.</p>
<p><b>3-D-Messsystem</b></p> <p>Fahrwagen mit PC, Monitor, Drucker, Datenbank, Bluetooth-, WLAN-USB-Adapter</p>  <p>Schiebeplatte 3-D-Messwertaufnehmer Messtafel</p>	<p><b>Aufbau:</b>                  Fahrwagen mit PC, Monitor, Drucker, Datenbank, Bluetooth-USB-Adapter, WLAN-USB-Adapter, 2 x 3-D-Messwertaufnehmer, 4 x 3-D-Messtafeln, CCD-Messbox, WLAN-Messbox                  Hebebühne mit 2 mechanischen Drehuntersätzen (vorn) und 2 Schiebeplatten (hinten)</p> <p><b>Messungen:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Rollende Felgenschlagkompensation ohne Anheben des Fahrzeugs</li> <li>■ Eingangsmessung ohne Anheben des Fahrzeugs</li> <li>■ Messungen simultan (gleichzeitig) an zwei Rädern</li> </ul> <p><b>Auswertung:</b>                  PC vergleicht Istwerte mit den Sollwerten und zeigt auf dem Monitor die Einstellwerte an. Messprotokoll wird ausgedruckt.</p>
<p><b>3-D-Messwertaufnehmer</b></p>  <p>3-D-Kamera 3-D-Kamera 4 Infrarot-Lichtquellen</p>	<p><b>Messungen:</b>                  4 Infrarot-Lichtquellen und 2 x 3-D-Kameras je 3-D-Messwertaufnehmer erfassen horizontal und vertikal die Radstellungen. 3-D-Kameras messen den Abstand und den Winkel der Punkte auf den Messtafeln.</p> <p>Übertragung der Daten erfolgt über Bluetooth oder WLAN über die Messbox zum PC.</p>
<p><b>3-D-Berührungsloses Messsystem (Laserstrahlsystem)</b></p> <p>Fahrwagen mit PC, Monitor, Drucker, Datenbank, Bluetooth-, WLAN-USB-Adapter</p>  <p>Schiebeplatte Drehuntersatz Punktmuster Laserstrahlen Messwertaufnehmer</p>	<p><b>Aufbau:</b>                  Fahrwagen mit PC, Drucker, Datenbank, Bluetooth-USB-Adapter, WLAN-USB-Adapter 4 x 3-D-Messwertaufnehmer, Steuer-Messbox, 3-D-Technologie mit 2 Stereo-Kameras für Referenzsystem, Hebebühne mit 2 elektronischen Drehuntersätzen (vorn) und 2 kurzen Schiebeplatten (hinten)</p> <p><b>Messungen:</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Rollende Felgenschlagkompensation ohne Anheben des Fahrzeugs</li> <li>■ Eingangsmessung ohne Anheben des Fahrzeugs</li> <li>■ Messungen simultan (gleichzeitig) an allen vier Rädern</li> </ul> <p><b>Auswertung:</b>                  Übertragung der Daten erfolgt über Bluetooth oder WLAN über die Steuer-Messbox zum PC.                  PC vergleicht Istwerte mit den Sollwerten und zeigt auf dem Monitor die Einstellwerte an. Messprotokoll wird ausgedruckt</p>
<p><b>3-D-Stereo-Messwertaufnehmer</b></p> <p>Lasermodul mit Schutzscheibe</p>  <p>3-D-Stereo-Kamera 3-D-Stereo-Kamera Infrarot-Lichtquelle zur Beleuchtung des Rades</p>	<p><b>Messungen:</b>                  Lasermodul sendet Laserstrahlen aus. Sie erzeugen ein Punktmuster auf der Radfläche.</p> <p>2 Stereo-Kameras nehmen die reflektierenden Laserstrahlen auf. Es erfolgt ein Bezug zu den gespeicherten Punktmustern im PC (optisches Referenzsystem).                  PC berechnet alle Radstellungswerte, Monitor zeigt Ist- und Sollwerte an.</p>